



Sistemi Operativi¹

Mattia Monga

Dip. di Informatica e Comunicazione
Università degli Studi di Milano, Italia
mattia.monga@unimi.it

a.a. 2011/12

¹ © 2012 M. Monga. Creative Commons Attribuzione-Condividi allo stesso modo 2.5 Italia License.
<http://creativecommons.org/licenses/by-sa/2.5/it/>. Immagini tratte da [?] e da Wikipedia.



Lezione XVIII: System e kernel call



Segnali

```

1 /* Regular signals. */
2 #define SIGHUP 1 /* hangup */
3 #define SIGINT 2 /* interrupt (DEL) */
4 #define SIGQUIT 3 /* quit (ASCII FS) */
5 #define SIGILL 4 /* illegal instruction */
6 #define SIGTRAP 5 /* trace trap (not reset when caught) */
7 #define SIGABRT 6 /* IOT instruction */
8 #define SIGBUS 7 /* bus error */
9 #define SIGFPE 8 /* floating point exception */
10 #define SIGKILL 9 /* kill (cannot be caught or ignored) */
11 #define SIGUSR1 10 /* user defined signal # 1 */
12 #define SIGSEGV 11 /* segmentation violation */
13 #define SIGUSR2 12 /* user defined signal # 2 */
14 #define SIGPIPE 13 /* write on a pipe with no one to read it */
15 #define SIGALRM 14 /* alarm clock */
16 #define SIGTERM 15 /* software termination signal from kill */
17 #define SIGEMT 16 /* EMT instruction */
18 #define SIGCHLD 17 /* child process terminated or stopped */
19 #define SIGWINCH 21 /* window size has changed */

```



Segnali

```

1 /* POSIX requires the following signals to be defined, even if they are
2  * not supported. Here are the definitions, but they are not supported.
3  */
4 #define SIGCONT 18 /* continue if stopped */
5 #define SIGSTOP 19 /* stop signal */
6 #define SIGTSTP 20 /* interactive stop signal */
7 #define SIGTTIN 22 /* background process wants to read */
8 #define SIGTTOU 23 /* background process wants to write */

```

Mandare segnali



DICo

Sistemi Operativi

Bruschi Monga

MINIX

Segnali

Strumenti di sviluppo

Primi esperimenti col kernel di MINIX

System e kernel call

- I segnali possono essere emessi col programma `kill`
- È possibile “intrappolare” i segnali ricevuti, ossia eseguire una routine di risposta

```
1 #!/bin/sh
2
3 trap "echo Ho ricevuto il segnale USR1" 10
4 trap "echo Ho ricevuto il segnale USR2" 12
5 trap "echo Ho ricevuto il segnale INT" 2
6
7 while true ; do
8     sleep 1
9     echo "ciao: sono $(id)"
10 done
```

- SIGKILL non può essere catturata.

321

Make



DICo

Sistemi Operativi

Bruschi Monga

MINIX

Segnali

Strumenti di sviluppo

Primi esperimenti col kernel di MINIX

System e kernel call

Stuart Feldman, 1977 at Bell Labs.
Permette di specificare **dipendenze** fra processi di generazione.
Dipendenze: se cambia questo file, allora il processo di generazione deve essere ripetuto.

```
1 helloworld: helloworld.o
2     cc -o $@ $<
3
4 helloworld.o: helloworld.c
5     cc -c -o $@ $<
6
7 .PHONY: clean
8 clean:
9     rm helloworld.o helloworld
```

322



DICo

Sistemi Operativi

Bruschi Monga

MINIX

Segnali

Strumenti di sviluppo

Primi esperimenti col kernel di MINIX

System e kernel call

Lezione XXIV: System e kernel call

401

MINIX assembly



DICo

Sistemi Operativi

Bruschi Monga

MINIX

Segnali

Strumenti di sviluppo

Primi esperimenti col kernel di MINIX

System e kernel call

- `man 9 as`
- `cc -S prova.c` produce l'assembly in `prova.s`
- `cc -o prova prova.s` produce l'eseguibile `prova`

402



- Scrivere un programma assembly che accetti un intero da tastiera e lo ristampi. È permesso fare uso delle chiamate della libreria standard del C `printf` e `scanf`
- Scrivere un programma assembly che contenga la definizione di una funzione con un parametro intero
- Scrivere un programma assembly che contenga la definizione di una funzione ricorsiva con un parametro intero



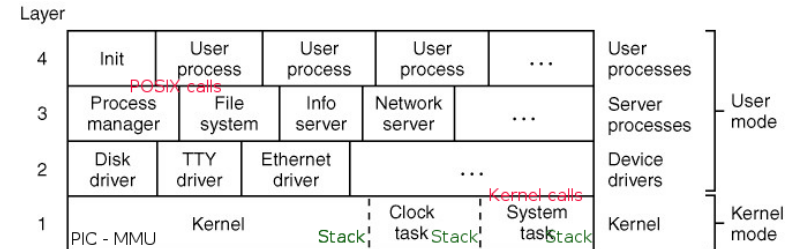
- Accedere al boot monitor
- Provare il comando `help`
- Cosa succede cambiando il parametro di boot `memory=800... in memory=900...?`
- Cambiare qualche campo di `kinfo` (p.es. `release`) modificandone l'inizializzazione in `cstart`



In Minix le API del s.o. non sono vere syscall (i.e. girano in user space).

Ci sono tre tipologie di servizi del s.o.:

- 1 API POSIX, permesse anche ai processi utente
- 2 primitive di message passing, permesse solo ai componenti noti al s.o. (livelli 2 e 3)
 - send
 - receive
 - notify
 - reply
- 3 kernel call permesse solo ai componenti noti al s.o. (livelli 2 e 3)





Una chiamata ad una syscall POSIX scatena uno scambio di messaggio che provoca a sua volta una (o piú) kernel call, le uniche chiamate in grado di manipolare i dati del kernel

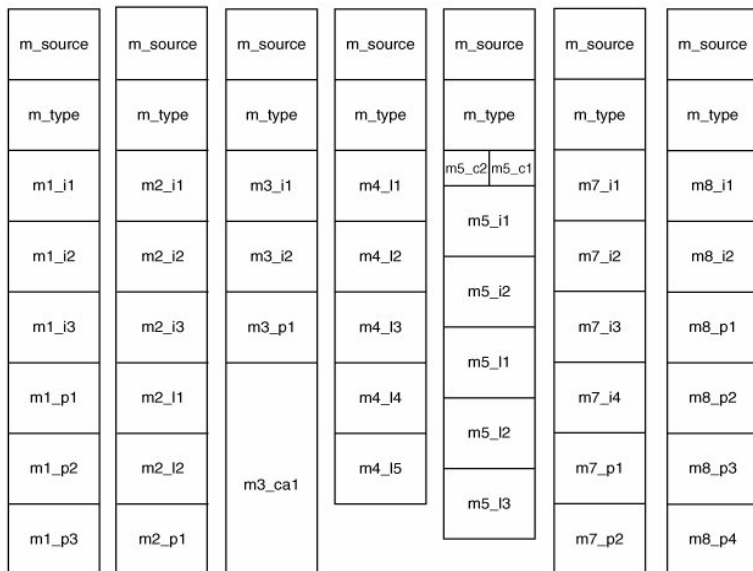
- 1 Chiamata a fork()
- 2 Messaggio opportuno a PM (“ho bisogno della syscall fork”)
- 3 Messaggio SYS_FORK al System Task
- 4 Esecuzione di do_fork()



```

1 /* minix/ipc.h */
2
3 typedef struct {
4     int m_source; /* who sent the message */
5     int m_type; /* what kind of message is it */
6     union {
7         mess_1 m_m1;
8         mess_2 m_m2;
9         mess_3 m_m3;
10        mess_4 m_m4;
11        mess_5 m_m5;
12        mess_7 m_m7;
13        mess_8 m_m8;
14    } m_u;
15 } message;

1 /* minix/ipc.h */
2 typedef struct {int mli1, mli2, mli3; char *m1p1, *m1p2, *m1p3;} mess_1;
3 /* ... */
    
```



Scrivere un programma che chiama direttamente una primitiva di message passing, per esempio send. Il prototipo si trova in ipc.h, come destinazione usare ANY